

Инструкция по обновлению прошивки контроллера приводов для пульта управления SynScan

1. Требования системы

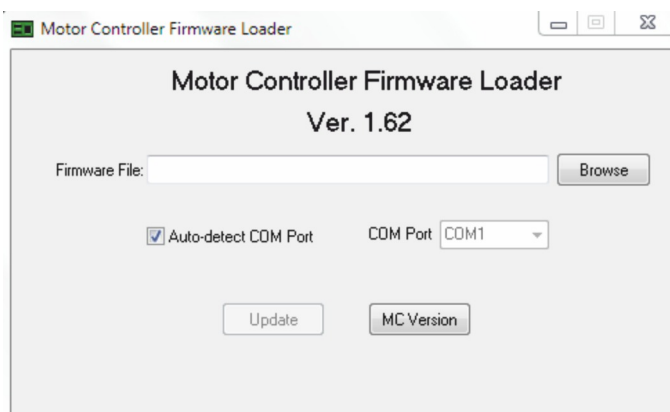
- Данное ПО совместимо только с ОС Windows. Необходим последовательный порт (COM-порт) или USB-адаптер к последовательному порту.
- Контроллер приводов должен иметь версию прошивки 2.00 или выше (перепрошивка, т.е. обновление версии ПО, контроллера приводов версии 1.xx до версии 2.xx не предусмотрена технически).
- Пульт управления SynScan для монтировок EQ должен иметь версию прошивки 3.22 или выше; пульт управления SynScan для монтировок AZ должен иметь версию прошивки 3.05 или выше.
- Пульт управления SynScan нужно будет подключить к компьютеру с помощью соответствующего кабеля.

2. Подготовка к обновлению

- Скачайте загрузчик прошивки для контроллера приводов. Извлеките содержимое архива в папку на компьютере, например C:\SynScan.
- Скачайте последнюю версию прошивки контроллера приводов для вашего пульта управления SynScan. Сохраните файл(ы) из архива в ту же папку.
- Скачать прошивки можно с сайта компании Sky-Watcher: <http://www.sky-watcher-russia.ru/materialy/>

3. Обновление контроллера приводов

1. Подключите пульт управления SynScan к монтировке телескопа. Подключите пульт управления SynScan к последовательному порту компьютера при помощи кабеля RS-232 (этот же кабель используется для обновления прошивки пульта).
2. Включите питание монтировки.
3. Нажмите кнопку ENTER на пульте управления SynScan несколько раз, пока пульт не выдаст запрос о выравнивании монтировки. Выберите «No» («Нет»), чтобы пропустить этот шаг.
4. Нажмите кнопку UTILITY на пульте управления SynScan, затем кнопкой прокрутки выберите пункт меню «PC Direct Mode» («Управление с ПК»), нажмите кнопку ENTER.
5. Запустите скачанный файл загрузчика прошивки для контроллера приводов на компьютере (файл MCFirmwareLoader.exe).
6. В окне загрузчика (см. рисунок ниже) нажмите кнопку «Browse» («Выбрать»), чтобы выбрать файл с обновленной прошивкой для контроллера приводов (этот файл имеет расширение .MCF).



7. Затем в этом же окне нажмите кнопку «MC Version» («Версия контроллера приводов»). Загрузчик обнаружит подключение и покажет версию прошивки. Важно: обновление контроллера возможно только для версии 2.00 и выше.
8. Теперь нажмите кнопку «Update» («Обновить»), программа начнет перепрошивку контроллера приводов.
9. Если загрузчик выдаст сообщение об отсутствии подключения к контроллеру приводов, нажмите кнопку «Update» повторно.
10. Во время перепрошивки в окне будет отображаться прогресс обновления в процентах.
11. По завершении обновления в окне появится зеленая полоса.
12. Если по какой-либо причине работа загрузчика была прервана, выключите питание и повторите процедуру. Не обращайте внимания на сообщение «No link to mount...» («Нет подключения к монтировке...»), которое отображается на дисплее пульта управления SynScan, когда питание включено.



Если вам нужна помощь, обращайтесь в нашу службу поддержки на www.sky-watcher-russia.ru